

HC-S1, S2控制器端子接口		松下A4伺服驱动器接口		
信号定义	信号说明	引脚号	信号定义	信号说明
PL+	正转脉冲输出	3	PULSH1	指令脉冲输入1
PL-		4	PULSH2	
NL+	反转脉冲输出	5	SIGNH1	指令脉冲输入2
NL-		6	SIGNH2	
OA+	A相脉冲输入	21	OA+	A相差分输出
OA-		22	OA-	
OB+	B相脉冲输入	48	OB+	B相差分输出
OB-		49	OB-	
GND	信号地	13	GND	信号地
+24V	+24V电源	7	COM+	外接控制电源+
G2	24V电源地	41	COM-	外接控制电源-
		36	ALM-	伺服报警
SRDY	伺服准备好	37	ALM+	

注：伺服驱动器SRV-ON（29）需和COM-（41）短接

备注：黄底的可以不用接线

编号	参数名称	设定值
Pr02	控制模式	0
Pr40	指令脉冲输入选择	0
Pr41	指令脉冲极性设置（正反转）	0或1
Pr42	指令脉冲输入模式设置	单轴为1两轴为3
Pr46	反馈脉冲方向（反馈正反转）	0或1
Pr44	反馈脉冲分子	2500
Pr45	反馈脉冲分母	0
Pr48	指令脉冲分子	0
Pr4B	指令脉冲分母	10000
Pr20	惯量比	调大
Pr21	实时自动增益	1
Pr22	自动刚性	调大